

Partie 1 – Modèle comportemental comparaisons entre systèmes

- Partie 1 – modèle comportemental de système
 - Système de Transitions Etiquetées (STE / LTS)
 - sémantique STE de la concurrence synch./asynch.
 - STE communicants
 - autour de la comparaison de STE
- Partie 2 – "langages" de processus
- Partie 3 – propriétés

Le point et les objectifs

- le comportement d'un système simple (séquentiel) peut être modélisé par un STE
- le comportement d'un système composite (concurrent) peut être modélisé par une architecture et le produit de STE
- comment savoir si:
 - un système correspond à un besoin ?
 - un système peut en remplacer un autre ?

[Intra]-STE vs. [Inter]-STE

Dans ce qui suit, nous allons nous intéresser :

- [INTRA] soit aux propriétés d'un STE
note: on reverra ça (mais autrement) dans la partie 2
- [INTER] soit à des relations entre plusieurs STE
(préordre, équivalence, ...)
- les deux sont liés car on a besoin de réfléchir à [INTRA] pour travailler sur [INTER]
- des exemples seront faits au fur et à mesure au tableau

Notations et définitions

- soit un STE $L = (A, S, s_0, F, T)$,

quelques notations et définitions :

- $s \xrightarrow{a} s' : (s, a, s') \in T$ 

- $s \xrightarrow{a} : \exists s' \in S . s \xrightarrow{a} s'$

- $s \rightarrow s' : \exists a \in A . s \xrightarrow{a} s'$

- $s \not\xrightarrow{a} : \neg s \xrightarrow{a}$ 

- $s \not\rightarrow : \neg \exists a \in A . s \xrightarrow{a}$

- $t = a_1 a_2 \dots a_n, n \in \mathbb{N} . \forall a_i . a_i \in A$

mot sur A^n (on a aussi des mots sur A^*)

Chemin

- soit un STE $L = (A, S, s_0, F, T)$,
un **chemin fini** de L est une suite
 $s_0 a_1 s_1 \dots s_{i-1} a_i s_i \dots s_{n-1} a_n s_n$
tel que:
 - $\forall i \in 0..n . s_i \in S$
 - $\forall i \in 0..n-1 . s_i a_{i+1} \rightarrow s_{i+1}$

Trace

- idée : possibilité de faire une suite d'actions
- soit un STE $L = (A, S, s_0, F, T)$,
une trace finie de L est un mot sur A^n
 $t = a_1 \dots a_i \dots a_n$ (si $n=0$, la trace est notée ε)
tel qu'il existe un chemin de L
 $s_0 \xrightarrow{a_1} s_1 \dots \xrightarrow{a_i} s_i \dots \xrightarrow{a_{n-1}} s_{n-1} \xrightarrow{a_n} s_n$
- $s \xrightarrow{t} s'$ ssi $s \xrightarrow{a_1} s_1 \dots \xrightarrow{a_i} s_i \dots \xrightarrow{a_{n-1}} s_{n-1} \xrightarrow{a_n} s'$

Trace observable

- idée : comportement externe visible d'un système ne garder que la partie "visible" d'une trace
- une trace observable est un mot sur $(A \setminus \{\tau\})^*$
- $\text{obs}: A^* \dashrightarrow (A \setminus \{\tau\})^*$ t.q.
 - $\text{obs}(\varepsilon) = \varepsilon$
 $\text{obs}(\tau) = \varepsilon$
 $\text{obs}(a) = a$ (sinon)
 $\text{obs}(a.t) = \text{obs}(a).\text{obs}(t)$
- $s = t \Rightarrow s' \text{ ssi } s \xrightarrow{\tau} s' \text{ obs}(s') = \text{obs}(s)$

Trace (compléments)

- on parle aussi de chemins ou de traces infinies (A^*)
- l'ensemble des chemins d'un STE L est noté $\text{chemins}(L)$ ($\text{paths}(L)$ en anglais)
- l'ensemble des traces d'un STE L est noté $\text{traces}(L)$
- on parle aussi des traces d'un état s
 $\text{traces}(s) = \{t \in A^* \mid \exists s' \in S : s \xrightarrow{t} s'\}$
rem: $\text{traces}(L) = \text{traces}(s_0)$

Trace complète et dérivé

- $t = a_1 a_2 \dots a_n \in (A^* \setminus A)$ est une trace complète ssi
 - soit $t \in A^n$ $s \xrightarrow{t} s'$ $s' \not\xrightarrow{t}$
 - soit $t \in A$
- dérivés d'un état s par une trace t ($\in A^*$)
 $\text{deriv}_t(s) = \{s' \in S \mid s \xrightarrow{t} s'\}$

Refus

- idée : actions qui ne peuvent pas être faites
- $B \subseteq (A)$ fini
s refuse B ssi $\forall a \in B . s \not\rightarrow a \rightarrow$
- définition pour un STE $L=(A,S,s_0,F,T)$
L refuse B ssi s_0 refuse B
- on peut prendre en compte que les actions observables : $B \subseteq (A \setminus \{\tau\})$
s refuse B ssi $\forall a \in B . s \not\rightarrow a \Rightarrow$

Convergence et divergence

- idée : détecter les suites infinies d'actions internes
- s diverge ($s \uparrow$) ssi $\exists s_0, s_1, \dots . s = s_0 \wedge \forall i \geq 0 . s_i \xrightarrow{\tau} s_{i+1}$
 s peut faire une suite infinie de τ
- s diverge sur t ($s \uparrow t$) ssi $\exists t_1, t_2 . t = t_1 t_2 \wedge s \xrightarrow{t_1} s' \wedge s' \uparrow$
au cours de l'exécution de t depuis s , on peut diverger
- s converge sur t ($s \downarrow t$) ssi $\neg s \uparrow t$
- s convergent ($s \downarrow$) ssi $\forall t \in \text{traces}(s) . s \downarrow t$

Echec

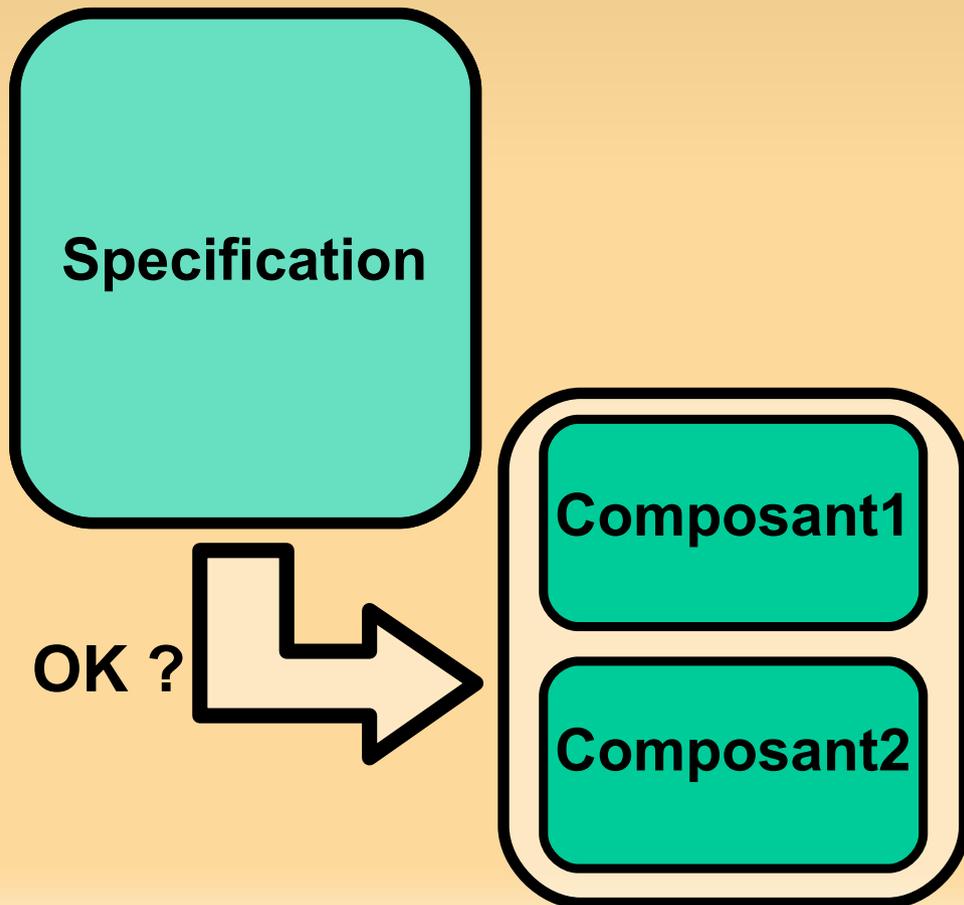
- idée : possibilité de ne pas pouvoir faire certaines actions après une trace
- $B \subseteq A$ fini
- $t \in (A \setminus \{\tau\})^*$ séquence d'actions visibles
- $\langle t, B \rangle$ échec pour s ssi:
 - soit $s \hat{\rightarrow} t$ (on diverge avant d'y être ...)
 - soit $s \xrightarrow{t} s'$ et s' refuse B (refus)
- échecs(L) : l'ensemble des échecs de s_0
- échecs(s) : l'ensemble des échecs de s
- rem: on a aussi une déf. avec \Rightarrow au lieu de \rightarrow

Le point et les objectifs

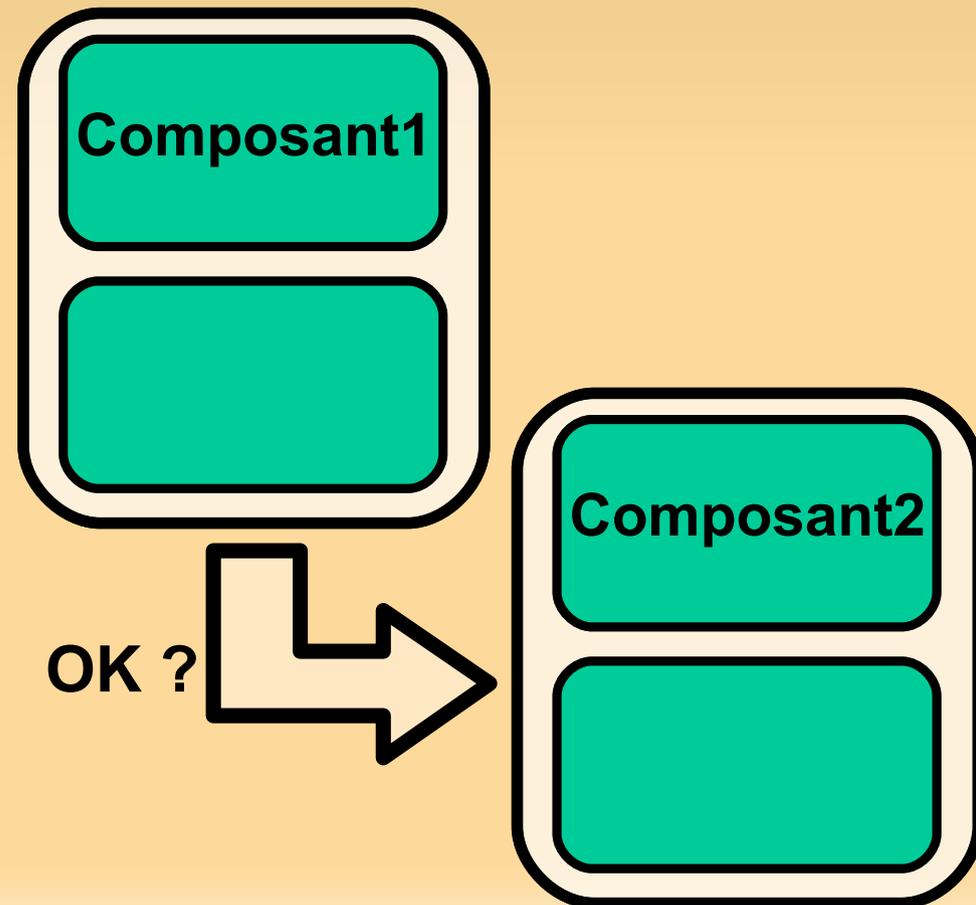
- le comportement d'un système simple (séquentiel) peut être modélisé par un STE
 - le comportement d'un système composite (concurrent) peut être modélisé par une architecture et le produit de STE
 - [INTRA] : traces, refus, échecs, ... d'un STE
 - comment savoir si:
 - un système correspond à un besoin ?
 - un système peut en remplacer un autre ?
- > [INTER]

Idée générale

- conformité
besoin/implantation



- substituabilité



Préordre

- soient E ensemble qqe. et $R \subseteq E \times E$
rem: on dit que R est une relation binaire sur E
- R est un **préordre** ssi :
 - réflexivité : $\forall e \in E . eRe$
 - transitivité : $\forall e \in E \forall e' \in E \forall e'' \in E . (eRe' \wedge e'Re'') \Rightarrow eRe''$
 - pour R préordre, $(e_1, e_2) \in R$ est aussi noté $e_1 \leq_R e_2$
- exemples :
 $E: \mathbb{N}, R: \leq$
 $E: \text{Nom} \times \text{Taille}, R: \{((n, t), (n', t')) \mid t \leq t'\}$

Equivalence

- soient E ensemble qqe. et $R \subseteq E \times E$
- R est une **relation d'équivalence** ssi :
 - réflexivité : $\forall e \in E . eRe$
 - transitivité : $\forall e \in E \forall e' \in E \forall e'' \in E . (eRe' \wedge e'Re'') \Rightarrow eRe''$
 - symétrie : $\forall e \in E \forall e' \in E . (eRe' \Rightarrow e'Re)$
 - pour R équivalence, $(e_1, e_2) \in R$ est aussi noté $e_1 \simeq_R e_2$
- exemples :
 $E: \mathbb{N}$, $R:=$
 $E: \mathbb{N}^\circ \text{Etudiant} \times \text{Filière}$, $R: \{((n, f), (n', f')) \mid f=f'\}$

Finesse

- soient E ensemble qqe., $R_1 \subseteq E \times E$ et $R_2 \subseteq E \times E$
- on dit que R_1 est plus fine que R_2 ssi $R_1 \subseteq R_2$
- on dit aussi que R_1 est plus restrictive que R_2
- exemple:
 $E: \mathbb{N}$, $R_1 :=$, $R_2: \{(n_1, n_2) \mid n_1 \bmod 2 = n_2 \bmod 2\}$

Congruence

- soit E un ensemble quelconque E , R une relation binaire sur E et f une fonction d'arité n :
 - $f : E^n \rightarrow E$
- R est une congruence par rapport à f ssi :
 - $\forall e \in E \forall e' \in E . e R e' \Rightarrow f(\dots, e, \dots) R f(\dots, e', \dots)$
- exemple :
 $E: \mathbb{N}$, $f: +: \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{N}$, $R: \leq$
 $\forall x \in \mathbb{N} \forall x' \in \mathbb{N} \forall y \in \mathbb{N} . (x \leq x') \Rightarrow (f(x, y) \leq f(x', y))$

Préordres et équivalences de STE

- dans la suite on va appliquer ces définitions à des systèmes décrits en termes de STE
- l'ensemble "E" qqe. sera celui des états, S
- on peut appliquer les définitions suivantes à deux STE $L_1=(A_1, S_1, s_{01}, F_1, T_1)$ et $L_2=(A_2, S_2, s_{02}, F_2, T_2)$
 - on suppose S tel que $(S_1 \cup S_2) \subseteq S$
 - pour un préordre $\leq \subseteq S \times S$, $L_1 \leq L_2$ ssi $s_{01} \leq s_{02}$
(idem pour les autres préordres et équivalences)

Préordre et équivalence de traces

- soit S un ensemble d'états
- préordre de traces $\leq_T \subseteq S \times S$:
$$\leq_T = \{(s, s') \mid s \in S \wedge s' \in S \wedge \text{traces}(s) \subseteq \text{traces}(s')\}$$
- équivalence de traces $\simeq_T \subseteq S \times S$:
$$\simeq_T = \{(s, s') \mid s \in S \wedge s' \in S \wedge \text{traces}(s') = \text{traces}(s)\}$$
- on a des variantes observables \leq_T^{\Rightarrow} et \simeq_T^{\Rightarrow}
en utilisant les traces observables

Préordre et équivalence d'échecs

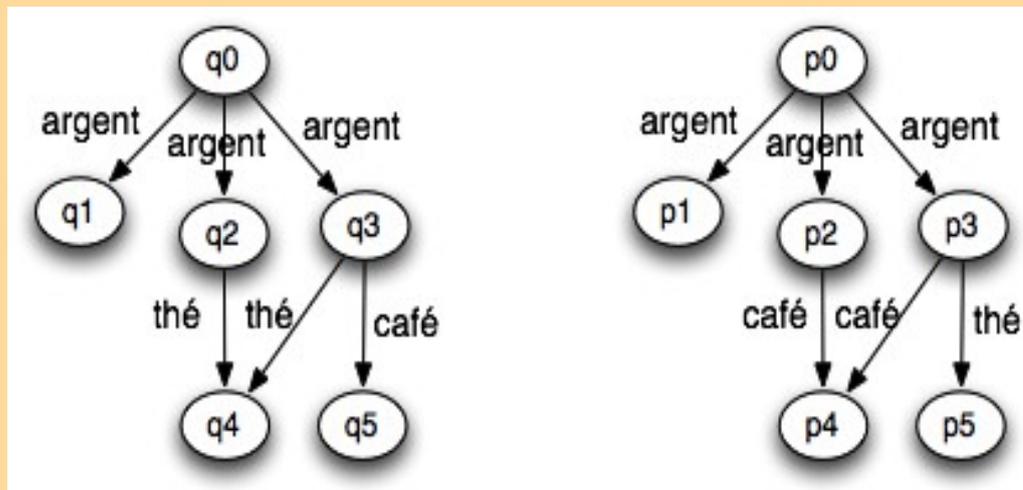
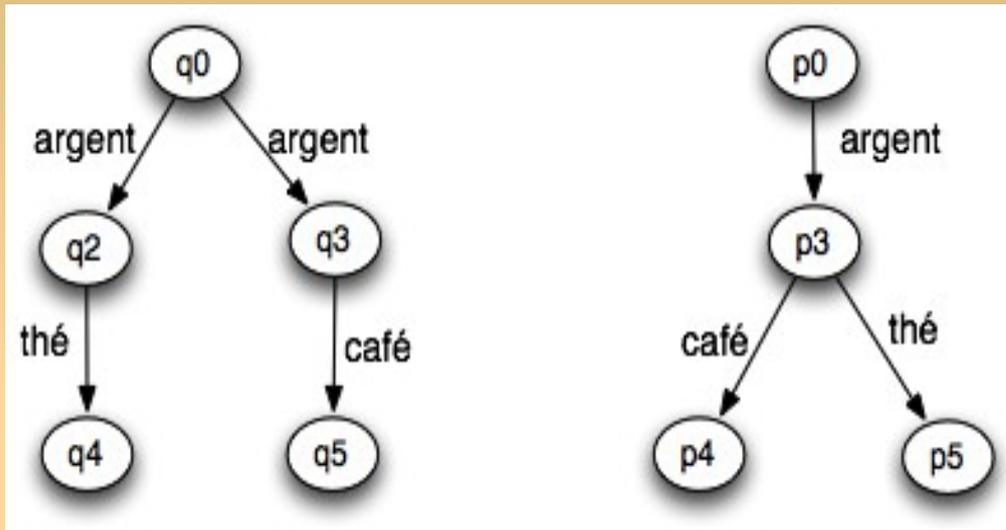
- soit S un ensemble d'états
- préordre d'échecs $\leq_F \subseteq S \times S$: (échecs=Failures)
 $\leq_F = \{(s, s') \mid s \in S \wedge s' \in S \wedge \text{traces}(s) \subseteq \text{traces}(s') \wedge \text{échecs}(s') \subseteq \text{échecs}(s)\}$
- échecs(s') \subseteq échecs(s) (comment le tester?)
 - $\forall (t, B') \in \text{échecs}(s') : t \in \text{traces}(s)$ implique $\exists (t, B) \in \text{échecs}(s) : B' \subseteq B$
- équivalence d'échecs $\simeq_F \subseteq S \times S$:
 $\simeq_F = \{(s, s') \mid (s, s') \in \leq_F \wedge (s', s) \in \leq_F\}$
- on a des variantes observables \leq_F^{\Rightarrow} et \simeq_F^{\Rightarrow}

Préordres de traces vs. D'échecs et substituabilité

- $s \leq_T s'$
s a moins d'exécutions possibles que s'
- Exemple au tableau
- $s \leq_F s'$
pour les traces de s,
s a plus de possibilités d'échecs que s'

Vers de nouvelles équivalences ...

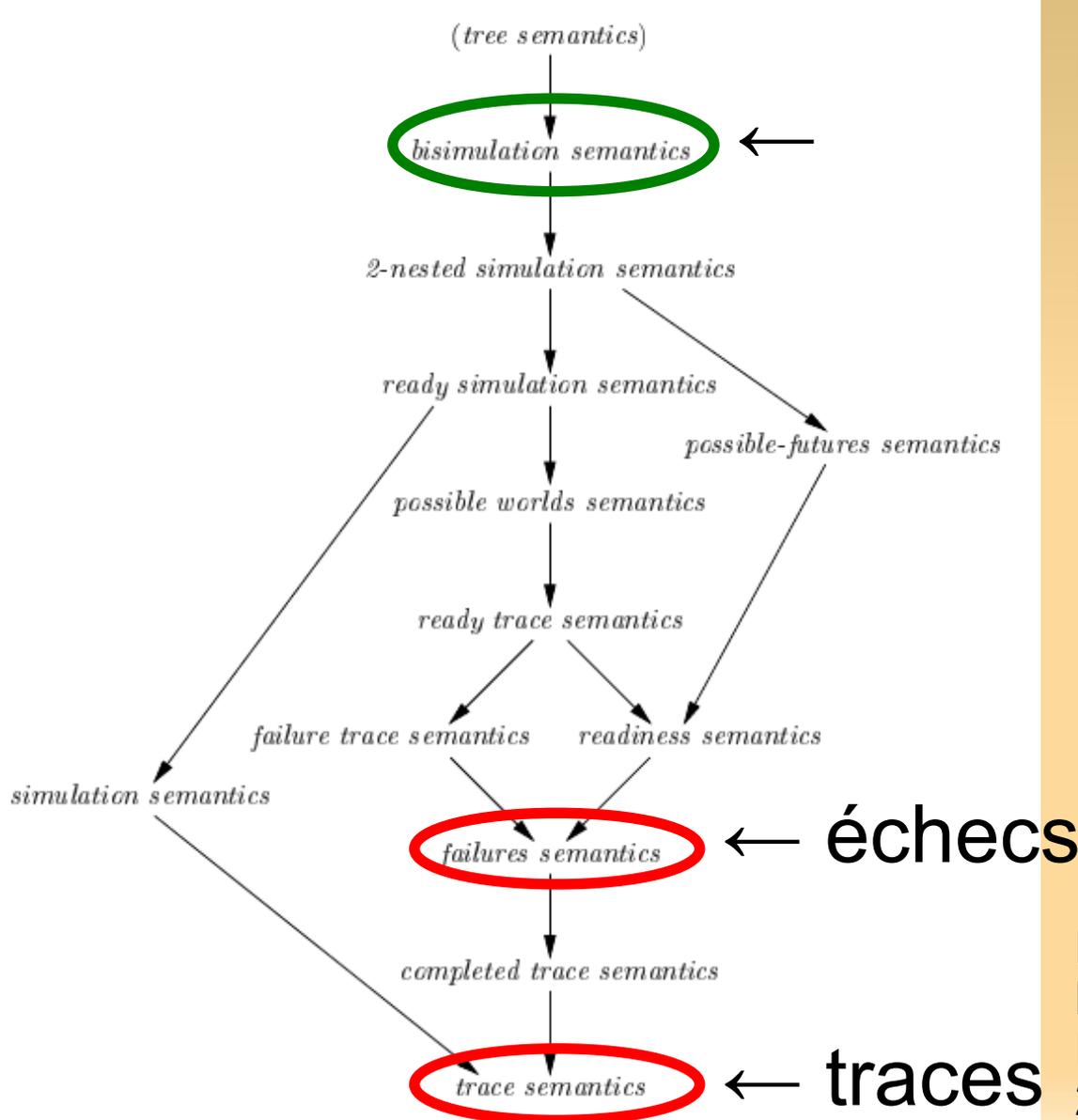
- soient les 2 machines suivantes :



- mêmes traces : $p_0 \cong_T q_0$
- $q_0 \leq_F p_0$
- mêmes traces : $p_0 \cong_T q_0$
- mêmes échecs : $p_0 \cong_F q_0$
- => Et pourtant ils sont différents**

Vers de nouvelles équivalences ...

- il existe de nombreuses équivalences



- on va en voir une qui est plus fine
- elle supporte bien les notions:
 - d'indeterminisme
 - d'interaction
 - d'état

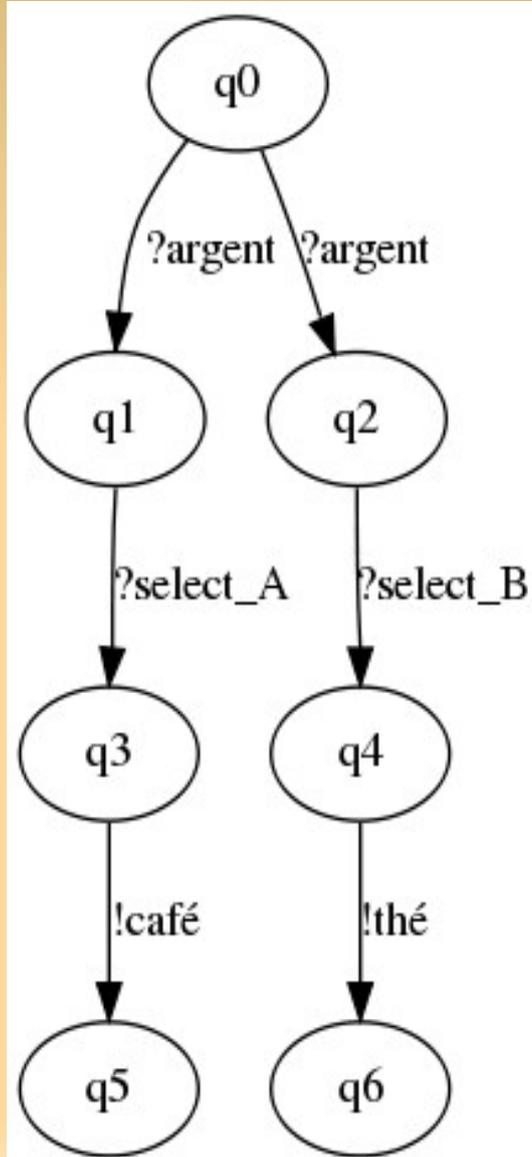
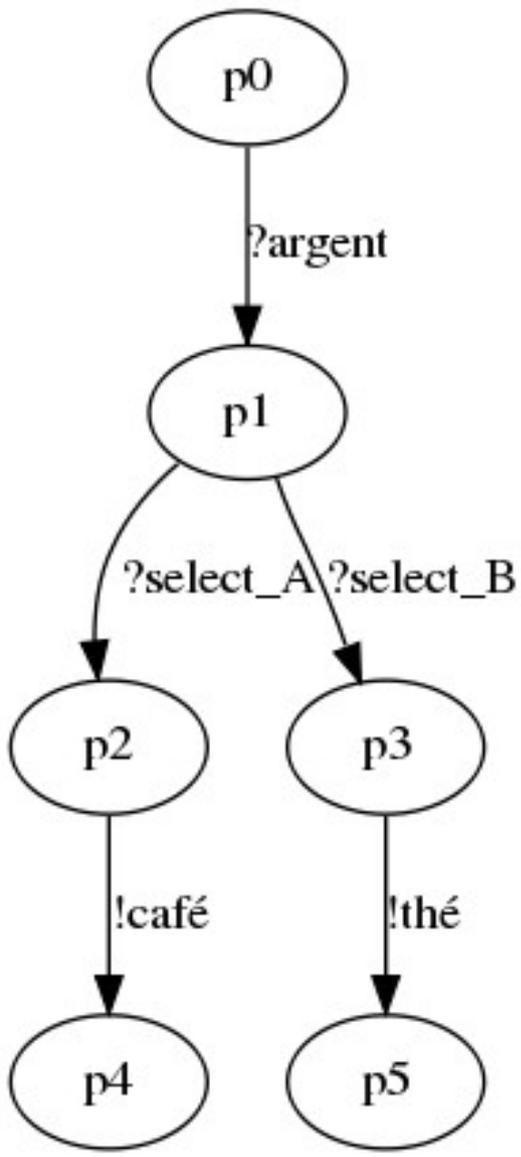
R. J. Van Glabbeek, The Linear Time – Branching Time Spectrum I, chapitre 1, Handbook of Process Algebra, Elsevier, 2001.

Bissimulation

- une relation de **bissimulation** (forte) est une relation R **symétrique** telle que, pour tout $s_1 R s_2$ on a :
 - $\forall a \in A_1, s'_1 \in S_1: s_1 \xrightarrow{a} s'_1$ implique $\exists s'_2 \in S_2: s_2 \xrightarrow{a} s'_2 \wedge s'_1 R s'_2$
 - \wedge
 - $\forall a \in A_2, s'_2 \in S_2: s_2 \xrightarrow{a} s'_2$ implique $\exists s'_1 \in S_1: s_1 \xrightarrow{a} s'_1 \wedge s'_2 R s'_1$
- \sim est l'union de toutes les relations de bissimulation
 $s_1 \sim s_2$ se lit s_1 et s_2 sont (fortement) bissimilaires
- $L_1 = (A_1, S_1, s_{01}, F_1, T_1) \sim L_2 = (A_2, S_2, s_{02}, F_2, T_2)$ ssi $s_{01} \sim s_{02}$

Retour sur nos 2 machines

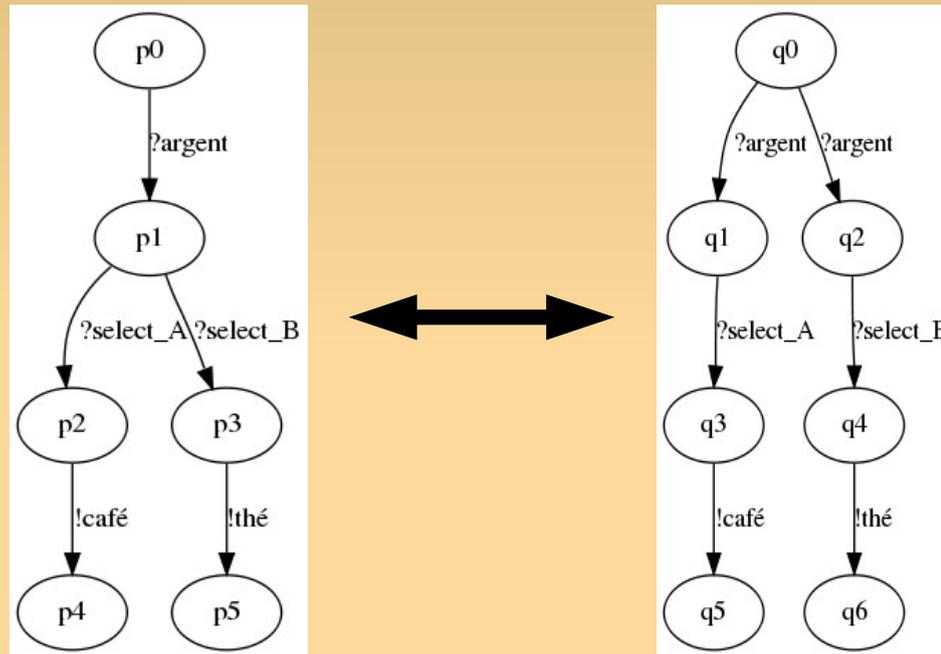
- soient les 2 machines suivantes :



- mêmes traces : $p_0 \simeq_T q_0$
- pourtant différentes, e.g. tester avec test T:
 $!argent.!select_A.?café.✓$
 $(P|T) \setminus \{...\} \rightarrow^* ✓$ toujours
 $(Q|T) \setminus \{...\} \rightarrow^* ✓$ pas toujours
- $q_0 \subseteq_F p_0$
- $q_0 \sim p_0 ?$

Bissimulation HOWTO

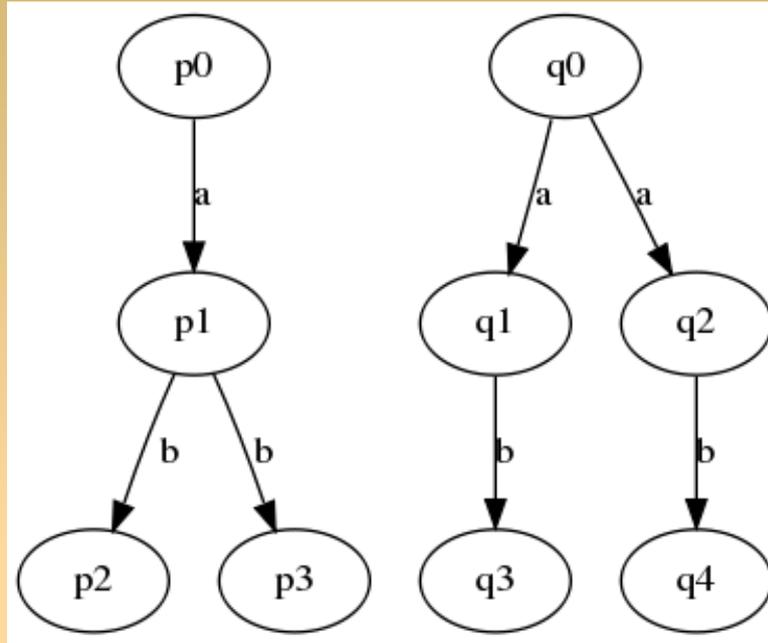
- pour montrer que 2 états sont bissimilaires:
→ on construit une relation de bissimulation les contenant



- pour montrer que 2 états ne sont pas bissimilaires:
→ on trouve un contre-exemple / on prouve (par l'absurde) qu'aucune relation de bissimulation ne peut les contenir

- `Itscompare` `bisim` $s s'$ (*mcrl2*)

Bissimulation / exemple



questions/faits:

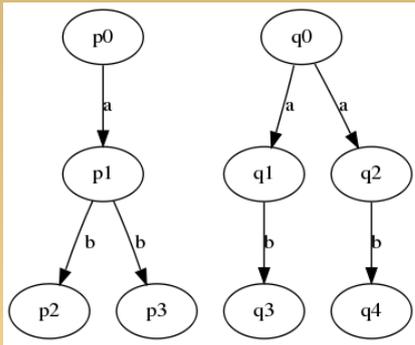
- $p0 \sim^? q0$

hypothèses:

- $p1 \sim q1 \vee p1 \sim q2$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$

Ne pas en oublier, rappel: une bissimulation est symétrique !

Bissimulation / exemple

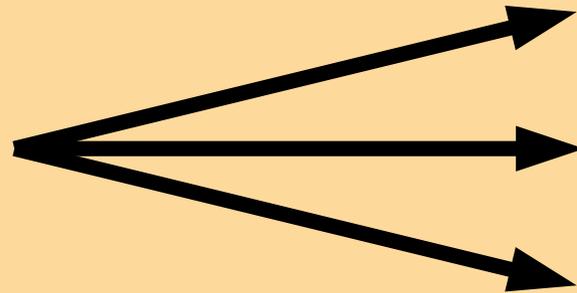


hypothèses:

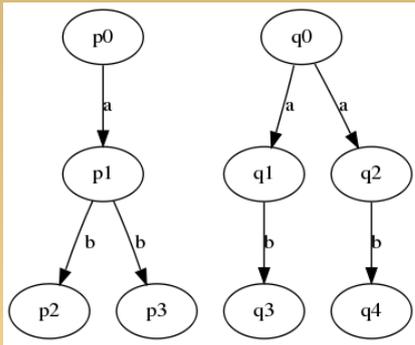
- $p1 \sim q1 \vee p1 \sim q2$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$
- $p2 \sim q3$
- $p3 \sim q3$
- $q3 \sim p2 \vee q3 \sim p3$

questions/faits:

- $p0 \sim? q0$
- $q1 \sim? p1$



Bissimulation / exemple



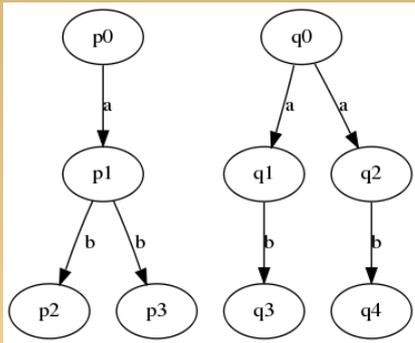
questions/faits:

- $p0 \sim ? q0$
- $q1 \sim p1$
- $p2 \sim q3$ ✓
- $p3 \sim q3$ ✓
- $q3 \sim p2 \wedge q3 \sim p3$ ✓

hypothèses:

- $p1 \sim q1 \vee p1 \sim q2$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$
- $p2 \sim q3$
- $p3 \sim q3$
- $q3 \sim p2 \vee q3 \sim p3$

Bissimulation / exemple



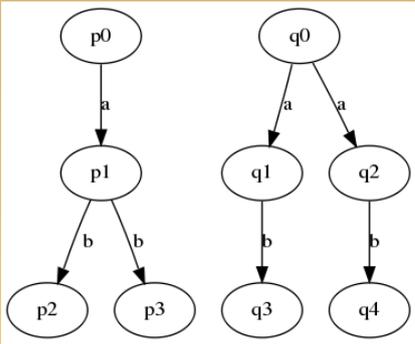
hypothèses:

- $p1 \sim q1 \vee p1 \sim q2$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$
- $p2 \sim q3$ ✓
- $p3 \sim q3$
- $q3 \sim p2 \vee q3 \sim p3$

questions/faits:

- $p0 \sim? q0$
- $q1 \sim p1$ ✓
- $p2 \sim q3$
- $p3 \sim q3$
- $q3 \sim p2 \wedge q3 \sim p3$

Bissimulation / exemple



hypothèses:

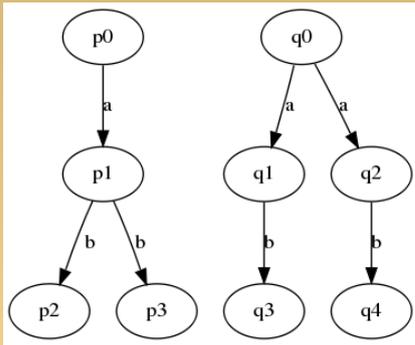
- $p1 \sim q1 \vee p1 \sim q2$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$
- $q4 \sim p2 \vee q4 \sim p3$ ✓
- $p2 \sim q4$
- $p3 \sim q4$

questions/faits:

- $p0 \sim ? q0$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$ ✓
- $p2 \sim q3 \wedge p3 \sim q3 \wedge$
 $q3 \sim p2 \wedge q3 \sim p3$
- $q4 \sim p2 \wedge q4 \sim p3 \wedge$
 $p2 \sim q4 \wedge p3 \sim q4$

de même, on montre $q2 \sim p1$

Bissimulation / exemple



questions/faits:

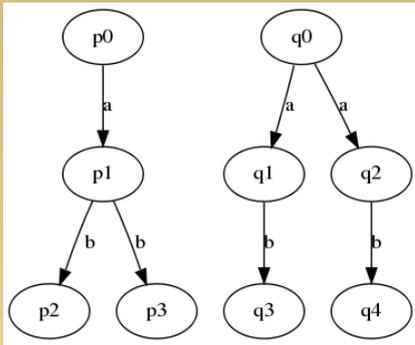
- $p0 \sim ? q0$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$
- $p2 \sim q3 \wedge p3 \sim q3 \wedge$
 $q3 \sim p2 \wedge q3 \sim p3$
- $q4 \sim p2 \wedge q4 \sim p3 \wedge$
 $p2 \sim q4 \wedge p3 \sim q4$

hypothèses:

- $p1 \sim q1 \vee p1 \sim q2$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$ ✓



Bissimulation / exemple



questions/faits:

- $p0 \sim^? q0$
- $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$
- $p2 \sim q3 \wedge p3 \sim q3 \wedge$
 $q3 \sim p2 \wedge q3 \sim p3$
- $q4 \sim p2 \wedge q4 \sim p3 \wedge$
 $p2 \sim q4 \wedge p3 \sim q4$

si on montre

$$p1 \sim q1 \vee p1 \sim q2$$

de la même façon

ou via des faits prouvés

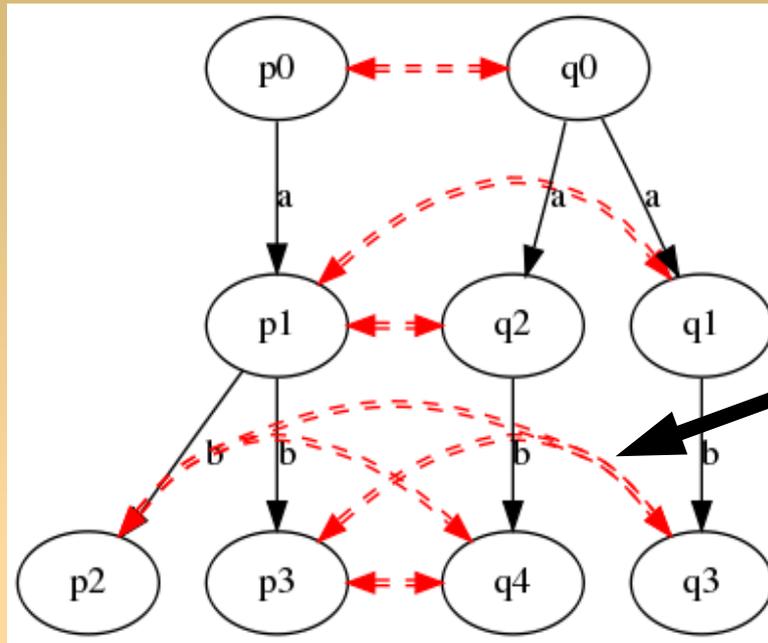
correctement + symétrie \sim

(ici $q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1$)

alors, hypothèses:

- vide et pas eu de contradictions
 $\rightarrow p0 \sim q0$

Bissimulation / exemple



dans ~

on a:

$$q1 \sim p1 \wedge q2 \sim p1 \wedge p2 \sim q3 \wedge p3 \sim q3 \wedge q3 \sim p2 \wedge q3 \sim p3 \wedge$$

$$q4 \sim p2 \wedge q4 \sim p3 \wedge p2 \sim q4 \wedge p3 \sim q4 \wedge p1 \sim q1 \wedge p1 \sim q2 \wedge$$

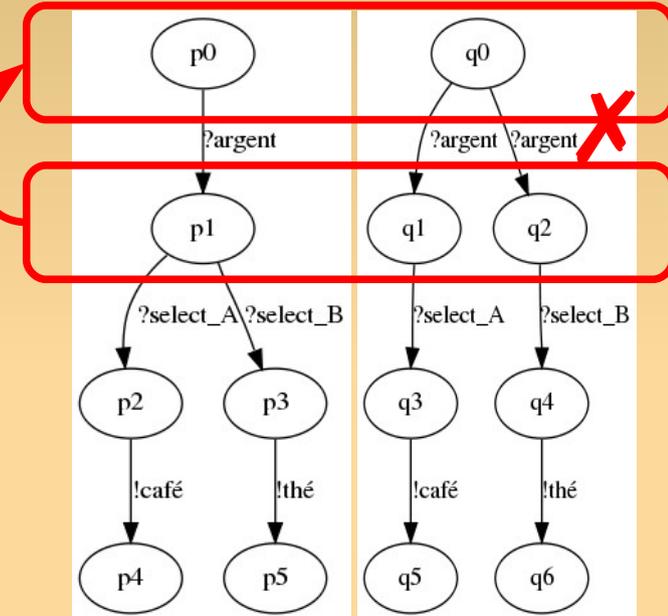
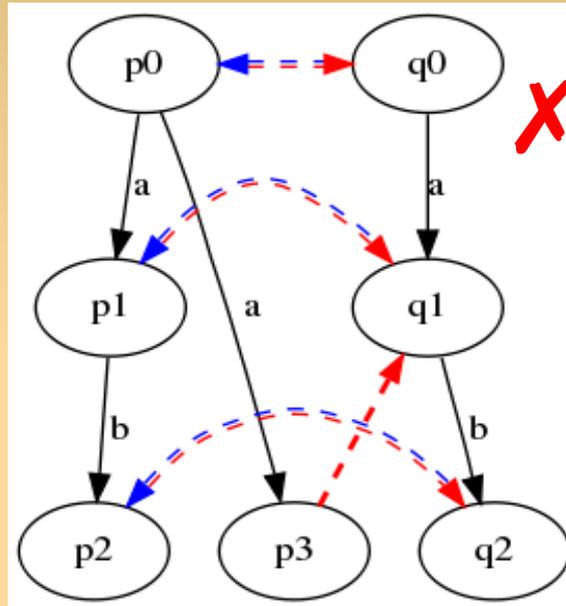
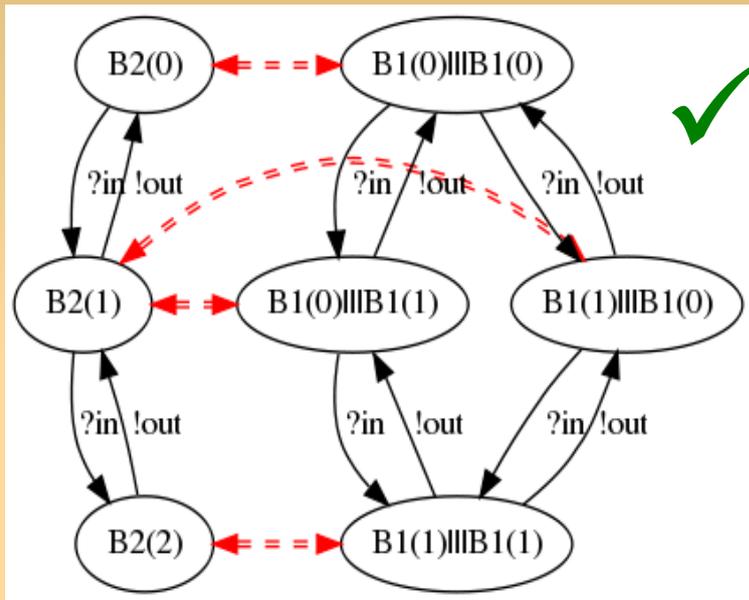
$$p0 \sim q0 \wedge q0 \sim p0$$

soit la relation symétrique: $R = R_{pq} \cup R_{pq}^{-1}$

avec $R_{pq} = \{(p0, q0), (p1, q1), (p1, q2), (p2, q3), (p2, q4), (p3, q3), (p3, q4)\}$

Bissimulation HOWTO + exemples

- pour montrer que 2 états sont bissimilaires:
 - on construit une relation de bissimulation les contenant



- pour montrer que 2 états ne sont pas bissimilaires:
 - on trouve un contre-exemple / on prouve (par l'absurde) qu'aucune relation de bissimulation ne peut les contenir

Itscompare -c -e bisim s s'

Où l'on voit que la bissimulation forte est trop forte

- la bissimulation permet de comparer deux systèmes de même alphabet:



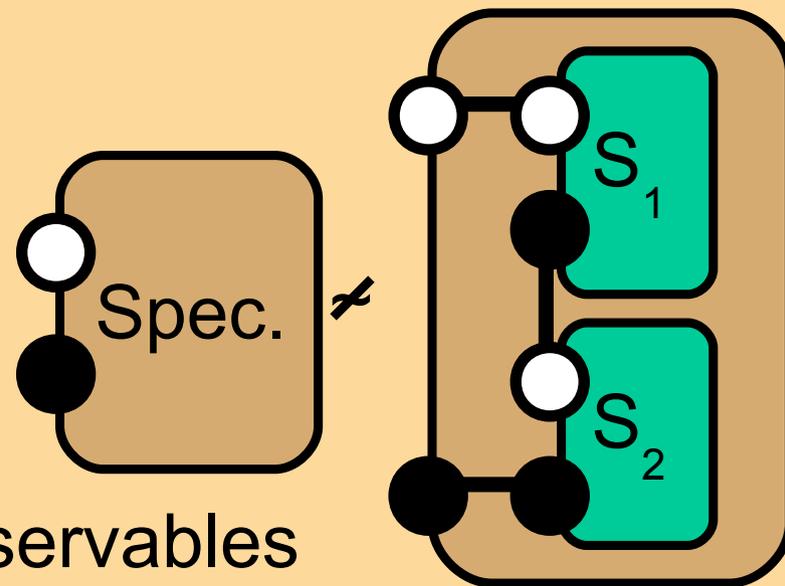
✗ pour le raffinement

car il faut abstraire

- des choix

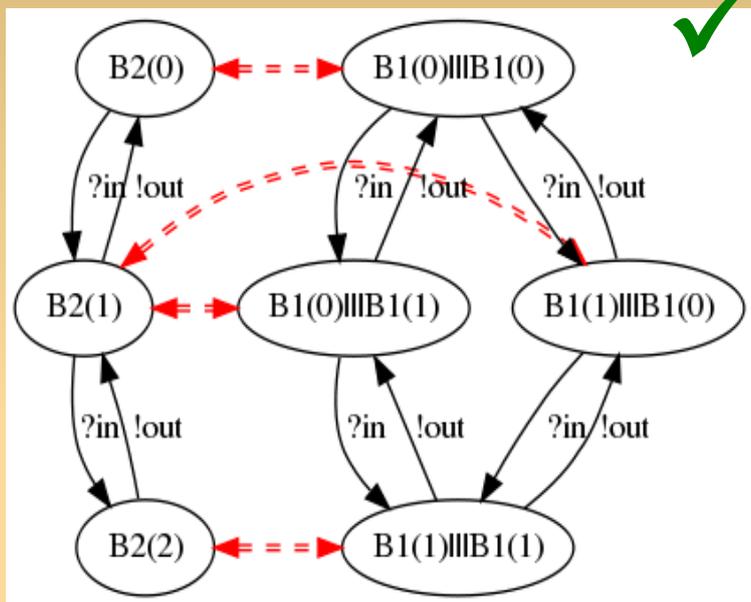
- des communications

internes à l'implantation et non observables

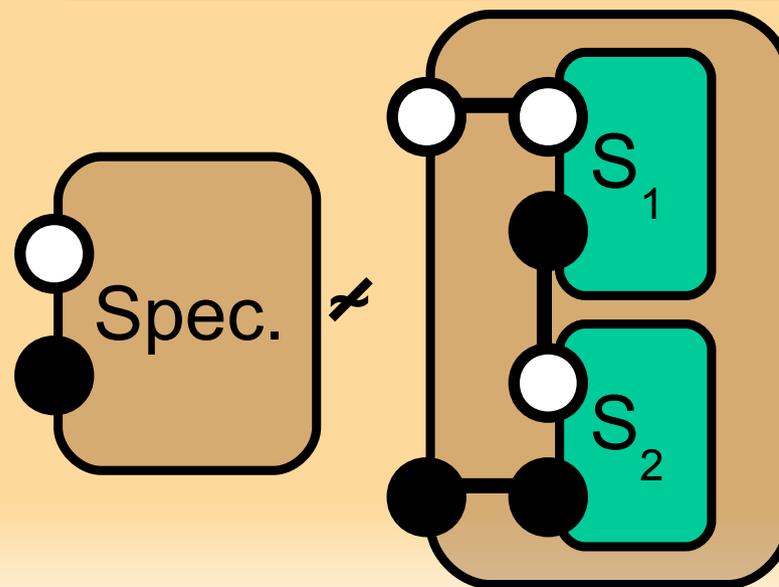
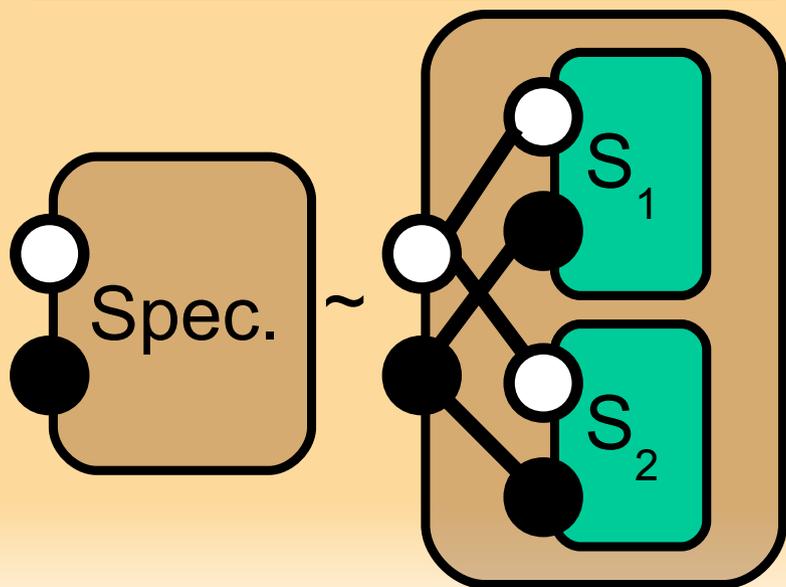
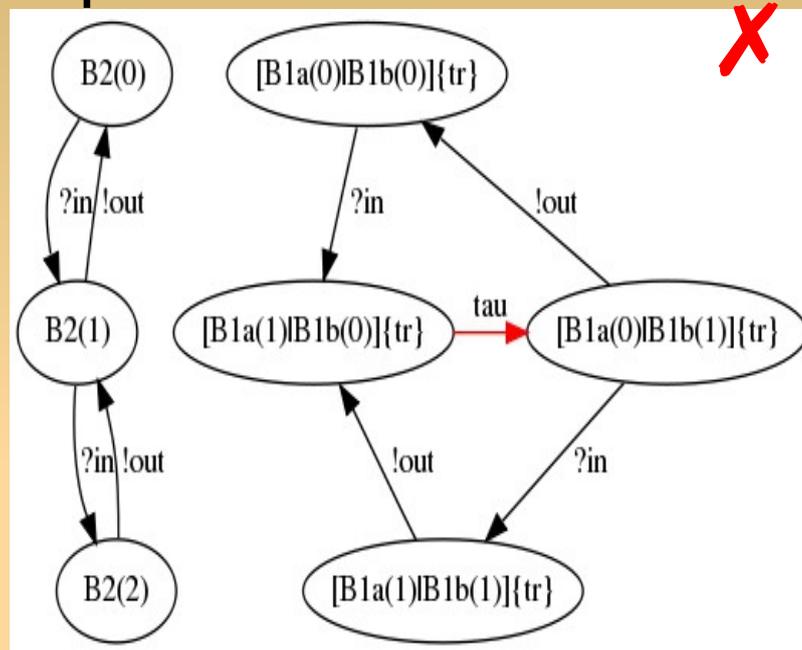


Où l'on voit que la bisimulation forte est trop forte

- bi-pile non communicante

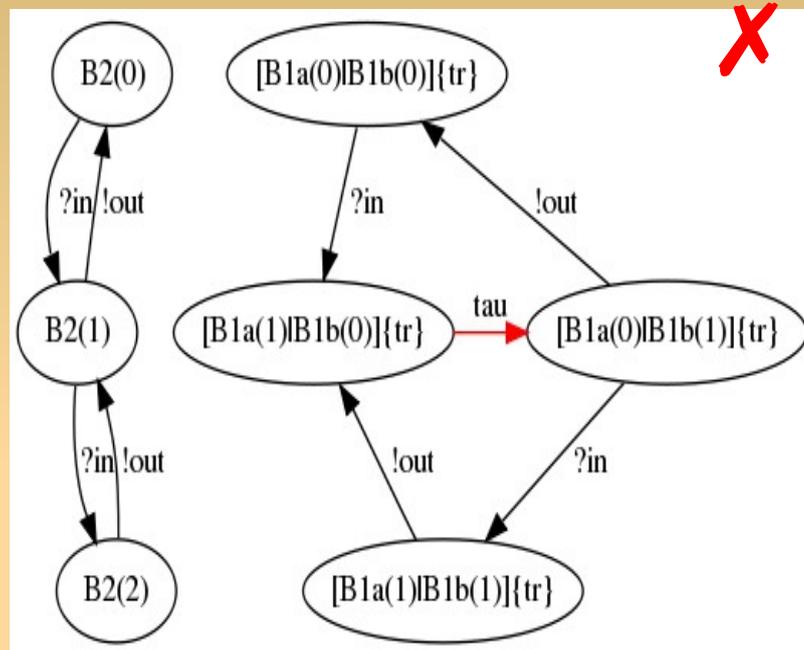
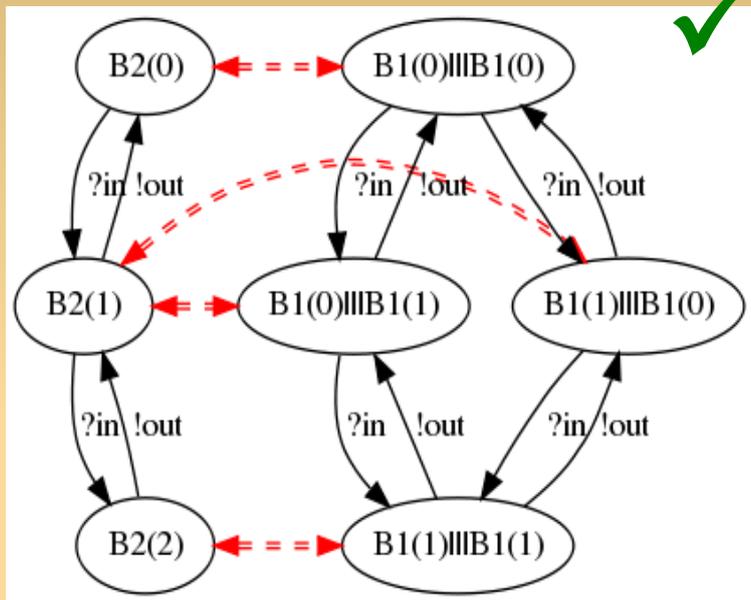


- bi-pile communicante

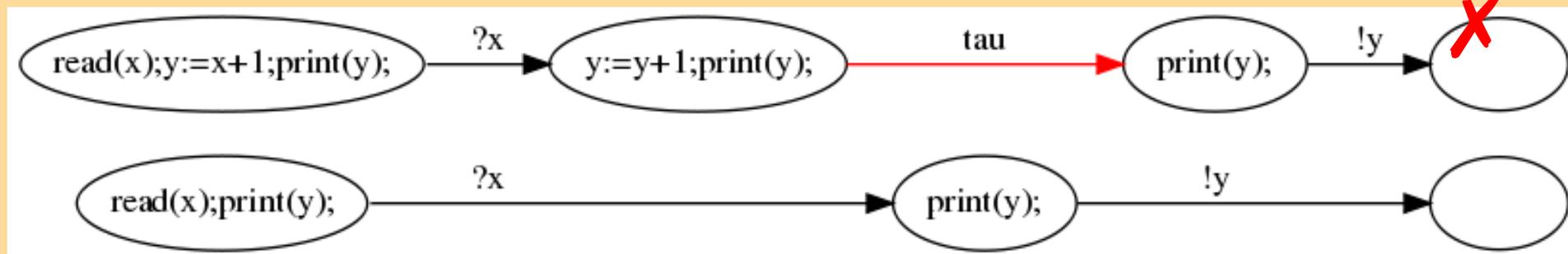


Où l'on voit que la bisimulation forte est trop forte

- \sim est trop sensible



aux communications internes



aux calculs internes

Bissimulation faible

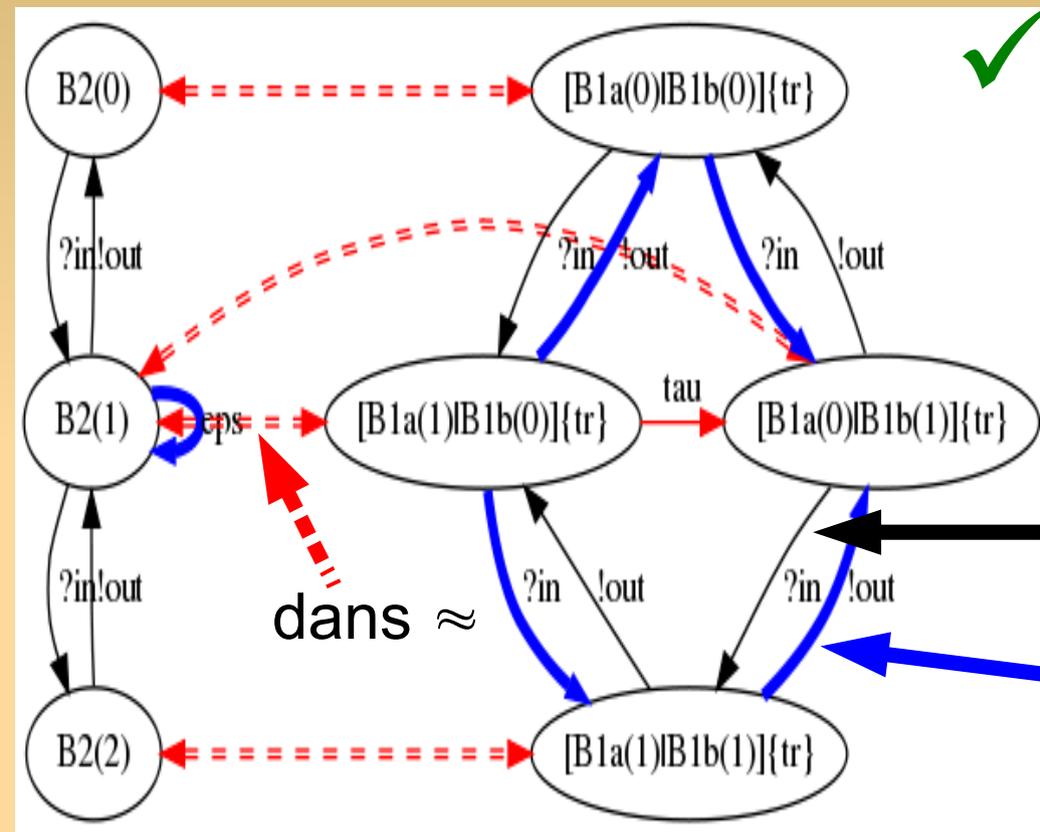
- une relation de **bissimulation faible** est une relation R **symétrique** telle que, pour tout $s_1 R s_2$:
 - $\forall a \in A_1, s'_1 \in S_1 : s_1 \xrightarrow{a} s'_1$ implique $\exists s'_2 \in S_2 :$
 $s_2 \xrightarrow{\text{obs}(a)} s'_2 \wedge s'_1 R s'_2$
 - \wedge
 - $\forall a \in A_2, s'_2 \in S_2 : s_2 \xrightarrow{a} s'_2$ implique $\exists s'_1 \in S_1 :$
 $s_1 \xrightarrow{\text{obs}(a)} s'_1 \wedge s'_2 R s'_1$

$\text{obs}(a) = \varepsilon$ si $a = \tau$, $\text{obs}(a) = a$ sinon

$p = \varepsilon \Rightarrow q$ ssi $p \xrightarrow{\tau} \dots \xrightarrow{\tau} q$, $p = a \Rightarrow q$ ssi $p \xrightarrow{\tau} \dots \xrightarrow{a} \dots \xrightarrow{\tau} q$

- \approx est l'union de toutes les relations de biss. faibles
 $s_1 \approx s_2$ se lit s_1 et s_2 sont faiblement bissimilaires

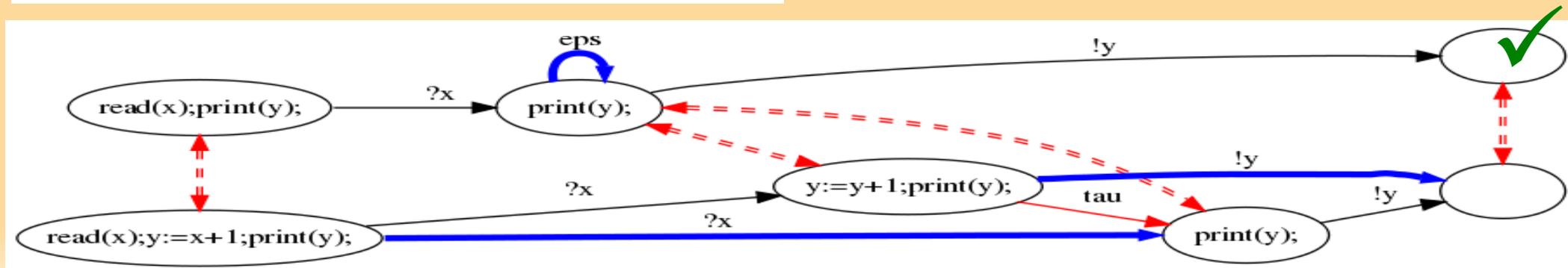
Retour sur nos exemples



- mêmes traces observ.
- τ mais \approx
- HOWTO \approx : similaire à \sim

transition \dashrightarrow

transition \implies



Bissimulation branchante

- Alternative à la bissimulation faible
- Nous la verrons en TD avec *mcr12*
`Itscompare -ebranching-bisim s s' (mcr12)`